

DASmini E500シリーズ

基本サブルーチン仕様書

for

LINUX
UNIX
Windows

作成 平成15年5月6日
作成 平成15年7月25日
作成 平成15年9月17日
作成 平成16年5月24日
作成 平成16年7月21日

システムデザインサービス株式会社

目 次

改訂履歴.....	3
第1章 概 要.....	4
第2章 DASmini 関数の説明.....	5
第3章 DASmini 関数の使用方法.....	7
3.1 inet_io_open.....	8
3.2 inet_io_close.....	9
3.3 inet_io_packet.....	10
3.4 inet_io_cond.....	11
3.5 inet_io_stat.....	12
3.6 inet_io_stop.....	13
3.7 inet_io_init.....	14
3.8 inet_io_info.....	15
3.9 inet_io_error.....	17
3.10 inet_io_blkf.....	18
3.11 inet_io_adstart.....	19
3.12 inet_io_adread.....	20
3.13 inet_io_adfile.....	22
3.14 inet_io_pre.....	23
3.15 inet_io_pre2.....	24
・ サブルーチン実行基本フロー.....	25
第4章 DASmini アーギュメント説明.....	26
4-1 mode.....	27
4-2 stat.....	28
4-3 dmatime.....	28
4-4 attn (未使用).....	28
4-5 gain (未使用).....	28
4-6 trgslp.....	29
4-7 clkmode.....	29
4-8 clock.....	29
4-9 frame1.....	30
4-10 frame2.....	30
4-11 frame3.....	30
4-12 frame4.....	30
4-13 frame5.....	31

4-14 mutelevel.....	31
4-15 trglevel.....	31
4-16 trgsrc	31
4-17 trgch	31
4-18 channels.....	32
4-19 chanum【256】	32
4-20 master,ext_parm,dmasize,pre_mem_size.....	32
第5章 DASmini ソフトウェア作成.....	33
5-1 インストール.....	33
5-2 キット内容.....	33
5-3 ユーザープログラムへの組み込み.....	34
5-4 サンプルソフト使用方法.....	35

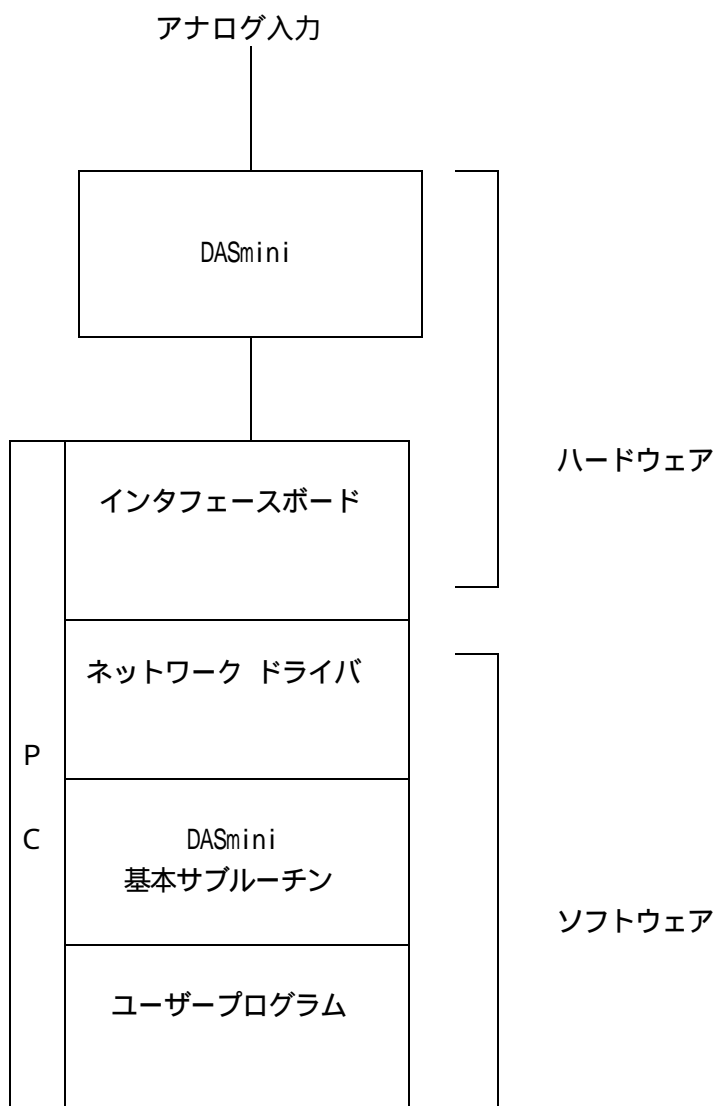
改訂履歴

- 平成 15 年 5 月 6 日 初版作成
- 平成 15 年 7 月 25 日 改訂
- 平成 15 年 9 月 17 日 inet_io_blkf () 関数説明を修正
- 平成 16 年 5 月 24 日 サブルーチン実行基本フローの inet_io_packet()->inet_io_blkf()
の順番を inet_io_blkf()->inet_io_packet()に変更
- 平成 16 年 7 月 21 日 frame1 の設定範囲を訂正
0 ~ 4294967295 - > 0 ~ 268435455 に訂正
frame2 の設定範囲を訂正
<プリトリガ時>
訂正前 0 < 設定値 < FIFOサイズ / チャンネル数 - 100
訂正後 0 < 設定値 < (FIFOサイズ / 2) / チャンネル数 - 100
<ポストトリガ時>
訂正前 0 < 設定値 < 1 6 7 7 7 7 2 1 6
訂正後 0 < 設定値 < 1 6 7 7 7 2 1 6

第1章 概要

本サブルーチンは、DASmini E500シリーズをPC上で使用するためのプログラムです。

本サブルーチンは、DASmini を使用するための基本操作を行うプログラムから構成されており、AD 入力及びそれらに付随する設定をサブルーチンコールによって行います。



第2章 DASmini 関数の説明

- `inet_io_open()`
DASminiと接続されているデバイスをオープンします。
- `inet_io_close()`
DASminiと接続されているデバイスをクローズします。
- `inet_io_packet()`
DASminiに対して動作を指示します。
- `inet_io_cond()`
DASminiの状態（トリガ等）を取得します。
- `inet_io_stat()`
DASminiがAD/DA動作中にエラーが発生した時、DASminiのエラーステータスを読み取ります。
- `inet_io_stop()`
DASminiの計測動作を中止させ、コマンド待ちの状態となります。
動作設定内容は保持されます。
- `inet_io_init()`
DASminiを初期状態に戻します。
動作設定内容は無効となり、新たに動作指示を行う必要があります。
- `inet_io_info()`
DASminiのインフォメーションを得ます。
- `inet_io_error()`
サブルーチン呼び出しでエラーが発生した場合、エラー内容を返します。
- `inet_io_blkf()`
データ転送のブロックサイズを設定します。
- `inet_io_adstart()`
DASminiに対してAD（入力）動作を開始させます。
- `inet_io_adread()`
DASminiからのADデータをメモリ上に読み込みます。
- `inet_io_adfile()`
DASminiからのADデータをファイルに書き込みます。

- `inet_io_pre()`
プリトリガが動作を行なった時、計測チャンネル数に対してのトリガ以前何データが無効データかホストに知らせます。
- `inet_io_pre2()`
プリトリガが動作を行なった時、1チャンネルに対してのトリガ以前何データが無効データか、及びトリガ位置のずれデータ数をホストに知らせます。

第3章 DASmini 関数の使用方法

・コントロールブロック

DASminiを制御するための環境エリアとして本関数が使用する構造体をコントロールブロックと呼びます。コントロールブロックはDASmini一台に対し、ひとつのコントロールブロックが必要になります。あらかじめ、ユーザーは構造体をstatic変数として定義する必要があります。このコントロールブロックに対するユーザーの書き込みは一切不要です。

・DASminiアーギュメント

DASminiに対して動作を指示する構造体でinet_io_packet()関数等で使用します。

内容は第4章で説明します。

コントロールブロック及びDASminiアーギュメントは、pci_sad.hファイルにその他の定義と共に納められています。ユーザーは、本関数を使用する場合pci_sad.hファイルをインクルードして使用します。

3.1 inet_io_open

機能：DASminiと接続されているデバイスをオープンします。
他の関数は、本関数呼び出し後動作可能になります。

形式：

```
int inet_io_open(cblock, dasarg, ip_address);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
PCISAD_ARG *dasarg;
```

```
char *ip_address;
```

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
dasarg	DASminiアークギュメントのポインタ
ip_address	Host NameかIP ADDRESSを直接指定します。 キャラクタのポインタ

戻り値：

0	正常終了
-1	異常終了

3.2 inet_io_close

機能：DASminiと接続されているデバイスをクローズします。

形式：

```
int inet_io_close(cblock);
```

```
CBLK *cblock;
```

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
--------	-----------------

戻り値：

0	正常終了
---	------

-1	異常終了
----	------

3.3 inet_io_packet

機能：DASminiに対して動作を指示します。設定内容に関しては、第4章のDASminiアーギュメント説明を参照願います。

形式：

```
int inet_io_packet(cblock, dasarg);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
PCISAD_ARG *dasarg;
```

引数：

cblock コントロールブロックのポインタ

dasarg DASminiアーギュメントのポインタ

戻り値：

0	正常終了
-1	modeの設定エラー
-2	clockの設定エラー
-4	clkmodeの設定エラー
-5	channelsの設定エラー
-6	chanum[256]の設定エラー
-7,-8	パケットコマンドエラー

3.4 inet_io_cond

機能： DASminiの状態を取得します。
 このステータスはいつでも読み出すことが出来るため、ステータス情報の正当性は、inet_io_adstart()関数の呼び出し後、AD動作が完了するまでの期間となります。

形式：

```
int inet_io_cond(cblock, data);
```

```
CBLK      *cblock;
```

```
int       *data;
```

引数：

cblock コントロールブロックのポインタ

data ステータスを格納する変数のポインタ

DASminiの状態を返します。各ビット毎に意味を持ちます。

31~16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3 ~0
*	*	*	*	*	N E M	*	*	*	E N	*	T R G	*	*

* 印のビットは不定データとなります。

Bit11: NEM

DASminiのFifoが空でない時に “ 1 ” となります。

Bit7: EN

DASminiが計測中に “ 1 ” となり、計測終了すると “ 0 ” となります。

Bit5: TRG

計測スタート時に “ 0 ” クリアされ、トリガを使用するモードの時に、トリガを受信すると “ 1 ” となります。

リトリガモードの場合は、1回目のトリガで “ 1 ” となりますので、2回目以降のトリガのステータスとしては使用できません。

2回目以降のトリガの判断は、NEMビットを使用し、1フレーム分のデータを読み込んでも、NEMビットが “ 1 ” の場合は次のトリガを受信して、データが格納されたと判断します。

戻り値：

0 正常終了

-1 異常終了

3.5 inet_io_stat

機能：DASminiに動作エラーが発生した時のステータスを取得します。
データ転送関数inet_io_adread()などの制御関数でエラーが発生した場合、
inet_io_stat()でエラーの詳細を突き止めます。
尚、一度通知したエラーは通知したときにクリアされます。

形式：

```
int inet_io_stat(cblock, dasarg);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
PCISAD_ARG *dasarg;
```

引数：

cblock コントロールブロックのポインタ

dasarg dasminiアーギュメントのポインタ

戻り値：

0	正常終了
-1	異常終了
8000 (HEX)	SDS_PCI_FIFO_OVERFLOW
8001 (HEX)	SDS_PCI_OVER_SAMPLING
8002 (HEX)	SDS_PCI_ADDA_ABORT
8003 (HEX)	SDS_PCI_TIMEOUT

3.6 inet_io_stop

機能：DASminiの計測を強制終了させます。設定されたパラメータは保持されますので、inet_io_packet()にて再度パラメータを設定する必要はありません。但し、DASmini内のメモリー内に取り込まれているデータは消去されます。また、この関数を実行する時はinet_io_blkf関数で指定した

形式：

```
int inet_io_stop(cblock, dasarg);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
PCISAD_ARG *dasarg;
```

引数：

cblock	コントロールブロック
--------	------------

dasarg	DASmini	アーギュメント
--------	---------	---------

戻り値：

0	正常終了
---	------

-1	異常終了
----	------

3.7 inet_io_init

機能：DASminiを初期状態に戻し、設定されているパラメータは消去されます。
計測中は、強制終了しDASmini内のメモリー内に取り込まれているデータは消去されます。

形式：

```
int inet_io_init(cblock);
```

```
CBLK *cblock;
```

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
--------	-----------------

戻り値：

0	正常終了
---	------

-1	異常終了
----	------

3.8 inet_io_info

機能：DASminiの内部情報を得ます。

形式：

```
int inet_io_info(cblock, statptr, size);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
PCISAD_INFO *statptr;
```

```
int size
```

引数：

cblock コントロールブロックのポインタ

statptr 情報データのポインタ

size 読み込む情報量 (word)
通常はboard_idまでが有効ですので、9を設定してください。

戻り値：

0 正常終了

-1 異常終了

```
PCISAD_INFO {  
int            fifo;  
unsigned short fifo_wide;  
unsigned int   input_channel;  
unsigned int   output_channel;  
unsigned int   board_id;  
unsigned short module_input;  
unsigned short module_output;  
}
```

1) fifo

DASminiに実装されているFIFOのワードサイズが入ります。。
標準は3 3 5 5 4 4 3 2

2) fifo_wide

DASminiに実装されているFIFOのビット長が入ります。
現在は固定長の16が入っています。

- 3) **input_channel**
DASminiの最大ADチャンネル数が入ります。
標準は 16
- 4) **output_channel**
DASminiの最大DAチャンネル数が入ります。
標準は 0
- 5) **board_id**
常に 0
- 6) **module_input**
未使用（拡張用）
- 7) **module_output**
未使用（拡張用）

3.9 inet_io_error

機能：サブルーチン呼び出しでエラーが発生した場合エラー内容を文字列で返します。

形式：

```
char *inet_io_error(cblock);
```

```
CBLK *cblock;
```

引数：

```
cblock          コントロールブロックのポインタ
```

戻り値：

```
文字列へのポインタ
```

3.10 inet_io_blkf

機能： 1チャンネルに対する1回のinet_io_adread()のデータの転送数（ブロック数）を指定します。inet_io_adstart()の前に、1度だけ指定してください。データ転送中に変更した場合は、保持されますが、次のinet_io_adstart()から有効となります。

形式：

```
int inet_io_blkf(cblock, size)
```

```
CBLK *cblock;
```

```
int size;
```

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
size	1チャンネルに対しての、1回のブロック（データ転送）サイズを指定します。単位はワードです。 設定範囲： 1 ~ DASminiメモリサイズ / 2 / 計測チャンネル数 標準： DASminiメモリサイズ = 33554432 (32MW) オプション： DASminiメモリサイズ = 67108864 (64MW) 設定制限： トラジエント計測（AD終了後、データを取り込む）で、計測を行う場合は、size × 計測チャンネル数が8の倍数である必要があります。

戻り値：

0 正常終了

-1 異常終了

補足： DASmini内部には、ハードウェアのメモリー及びファームウェアの中間バッファがあります。転送効率を上げるため、ファームウェアはホストからのデータ転送要求がなくても、データの先読みを行います。Sizeの設定はこの時の、データの先読みデータ量の指定も兼ねております。よってAD動作の場合、size × 計測チャンネル数指定とinet_io_adread()の読み込み数（count）が一致しない場合例1の様な転送となります。

例1 サンプルクロック= 1 Hz、size=2、計測チャンネル数=10、count=10
チャンネルに対して2データずつ読み込みを行うため、inet_io_adread（）を連続に行った場合に、戻り時間が約2秒、1秒以下、約2秒、1秒以下のくり返しとなる。

例2 サンプルクロック= 1 Hz、size=1、計測チャンネル数=10、count=10
チャンネルに対して1データずつ読み込みを行うため、inet_io_adread（）の戻り時間が約1秒のくり返しとなる。

3.11 inet_io_adstart

機能：DASminiのAD（入力）動作（計測）を開始させます。

形式：

```
int inet_io_adstart(cblock);
```

```
CBLK *cblock;
```

引数：

cblock	コントロールブロック
--------	------------

戻り値：

0	正常終了
---	------

-1	異常終了
----	------

3.12 inet_io_adread

機能：DASminiからのADデータをメモリ上に読み込みます。

形式：

```
int inet_io_adread(cblock,buffer,count);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
short *buffer;
```

```
int count;
```

引数：

cblock コントロールブロックのポインタ

buffer ADデータを格納するバッファのポインタ

count 読み込むADデータ（16ビットデータ）数
基本的には、データ転送の効率を上げるために、下記の
設定にしてください。

inet_io_blkf()で設定したsize×計測チャンネル数
ただし、データ転送の効率の問題ですので、必ず一致させる
必要はありません。途中及び最後等に上記と異なるサイズで
転送を行っても問題ありません。

戻り値：

0 正常終了

0以外 異常終了

詳細：この関数の第3パラメータ count は一回に buffer に読み込むデータ数を設定します。

設定する値として0以外の値で blkf に関係なく自由な値が設定できます。ただしこの関数を一回以上実行した時の count の合計数は、総データ量（frame1×channels）と一致させて下さい。

例えば総データ量が4096の場合、count=1000で4回実行して最後にcount=96実行して終了します。

実際にはDASminiとのデータ転送はblkfに合わせて内部でキューイングして行っています。

例えば総データ量が4096(2ch,frame1=2048)でblkf=1000の場合

DASmini から 2000 データ Read

```
inet_io_adread(,1000)  
inet_io_adread(,1000)
```

```
inet_io_adread(,1000)    DASmini から 2000 データ Read
inet_io_adread(,1000)
inet_io_adread(,96)     DASmini から 96 データ Read
```

という手順でデータ転送を行います。
尚 frame1=0 の場合は最後の DASmini からの Read は 2000 データ Read して inet_io_adread(,96) で 96 データ buffer に渡します。

3.13 inet_io_adfile

機能：DASminiからADデータをファイルに書き込みます。

形式：

```
int inet_io_adfile(cblock, buffer,  
                  size, file_name, frame);
```

```
CBLK *cblock;
```

```
short *buffer;
```

```
int size;
```

```
char *file_name;
```

```
unsigned int frame;
```

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
buffer	テンポラリバッファのポインタ
size	テンポラリバッファのサイズ (word)
file_name	書き込むファイル名 (キャラクタのポインタ)
frame	トータル書き込み数 (word)

戻り値：

0	正常終了
-1	異常終了

3.14 inet_io_pre

機能：

プリトリガAD動作完了後、トリガ以前の無効データ数を得ます。
predataは設定されたプリトリガサイズに対し、トータルチャンネルにて無効であったデータ数を返します。プリトリガデータが全て有効であれば0を返します。プリトリガモード計測は、プリトリガサイズに満たないでトリガが入った場合、不足分のデータを無効データとします。また、データ転送は無効データも送られてきます。DASminiはinet_io_pre2()関数を使用してください。

形式：

```
int inet_io_pre(cblock,predata);
```

CBLK	*cblock;
int	*predata;

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
predata	無効データ数を格納する変数のポインタ

戻り値：

0	正常終了
-1	異常終了

3.15 inet_io_pre2

機能：

プリトリガAD動作完了後、1チャンネルに対する、トリガ以前の無効データ数とトリガ位置のずれデータ数を得ます。

predataは設定されたプリトリガサイズに対し、無効であったデータ数を返します。プリトリガデータが全て有効であれば0を返します。

形式：

```
int inet_io_pre(cblock,predata,adjust);
```

CBLK	*cblock;
int	*predata;
int	*adjust;

引数：

cblock	コントロールブロックのポインタ
predata	無効データ数を格納する変数のポインタ
adjust	ずれデータ数を格納する変数のポインタ

戻り値：

0	正常終了
-1	異常終了

DASminiのプリトリガAD変換の動作はパケットで指定されたpresizeに満たない場合でも、トリガを検出すると有効と見なします。inet_io_adread()関数ではpresize前からのデータを返します。この無効のデータ数を知るための情報です。

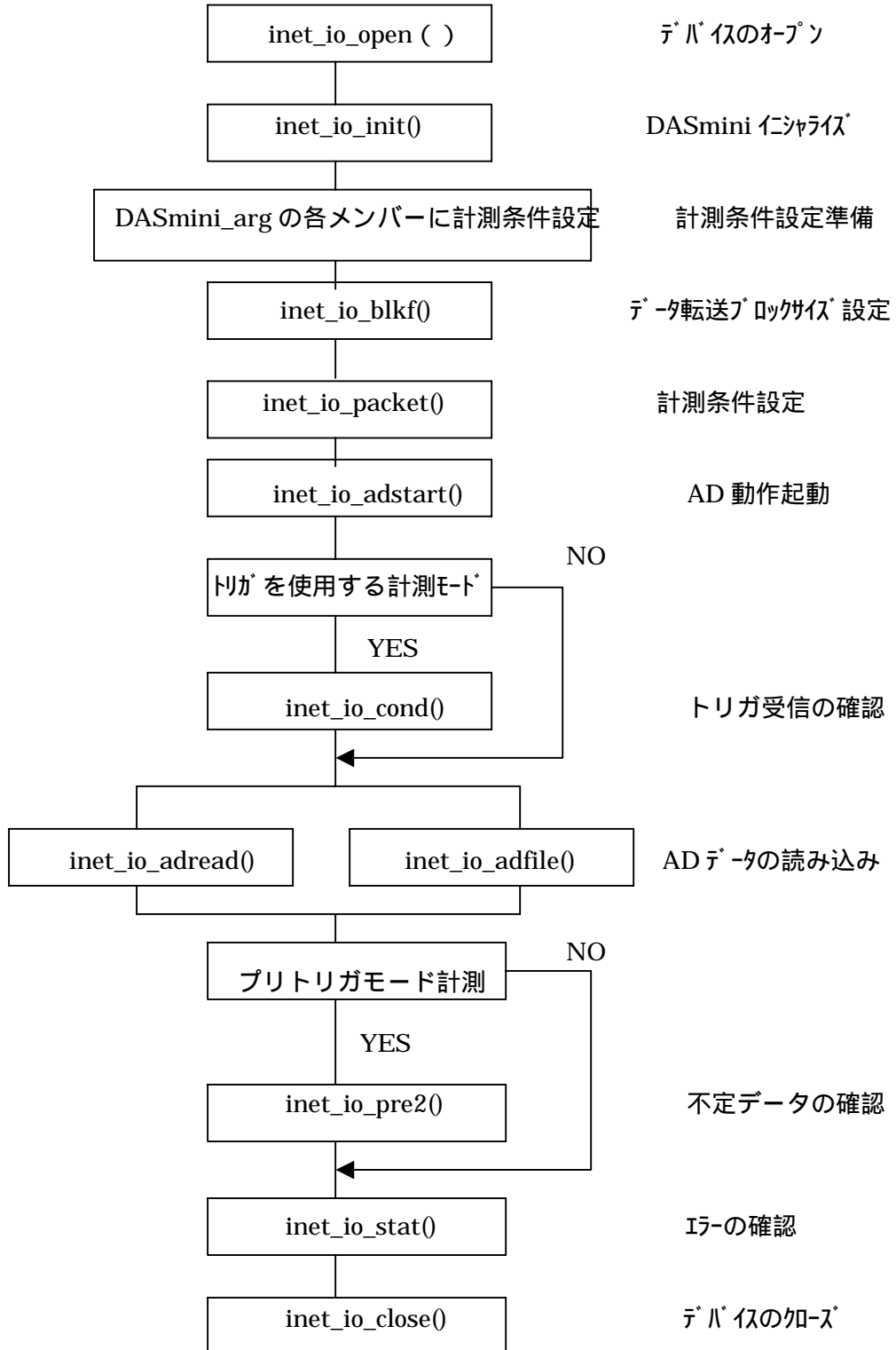
predataは設定されたプリトリガサイズに対し、無効であったデータ数(1チャンネル分)を返します。プリトリガデータが全て有効であれば0を返します。

また、書き込みタイミングとサンプリング周波数の関係でトリガポイントがずれる場合があります。adjustはずれたデータ量(1チャンネル分)を示します。

0=ずれ無し。n=nデータ分トリガ位置が前方にずれ、presizeがn分少なくなった事を示します。よって、実際のトリガポイントのデータは設定値のポイント(presize)より、adjust分前になる事となります。

・サブルーチン実行基本フロー

< 内容 >



第4章 DASmini アーギュメント説明

DASminiを動作させるには、inet_io_packet関数を使用して行います。
inet_io_packet関数の第2パラメータがDASminiの動作内容になっています。

```
struct PCISAD16_arg
{
    unsigned short mode;
    unsigned short stat;
    unsigned short dastime;
    unsigned short attn;
    unsigned short gain;
    unsigned short trgslp;
    unsigned short clkmode;
    int            fifo;
    float          clock;
    int            frame1;
    int            frame2;
    int            frame3;
    int            frame4;
    int            frame5;
    unsigned int   mutelevel;
    unsigned short trglevel;
    unsigned short trgsrc;
    unsigned short trgch;
    unsigned short channels;
    unsigned short chanum[256];
    unsigned short master;
    unsigned short ext_parm;
    int            dmasize;
    int            pre_mem_size;
}PCISAD_ARG ;
```

4-1 mode

DASminiに対する動作を指定します。

Define名	値 (DEC)	動作
ADNORM	0	ADノントリガスタートモード
ADTRG	1	ADノーマルトリガスタートモード
ADPRE	2	ADプリトリガスタートモード
ADRET	3	ADノーマルリトリガスタートモード
ADPOST	10	ADポストトリガスタートモード
ADREPOST	11	ADポストリトリガスタートモード

4-2 stat

ステータスコマンドを実行させた時にDASminiから送られたステータスが格納されるメンバーです。

値 (HEX)	ステータス
0	正常
8000	SDS_PCI_FIFO_OVERFLOW
8001	SDS_PCI_OVER_SAMPLING
8002	SDS_PCI_ADDA_ABORT
8003	SDS_PCI_TIMEOUT

4-3 dmatime

inet_io_adread,inet_io_dawrite,inet_io_adfile,inet_io_dafile時の転送タイムアウト時間を設定します。

inet_io_blkfで設定する転送数に合わせてください。

例：blkf=1000000, Sampling Clock=10000Hzの場合

blkf / Sampling Clock = 100秒以上の値を設定。

値	動作
0	基本サブルーチンのデフォルト値になります。
1 ~ n	秒単位になります。

4-4 attn (未使用)

常に0を設定してください。(不定でも問題なし)

4-5 gain (未使用)

常に0を設定してください。(不定でも問題なし)

4-6 trgslp

各トリガモードを選択した場合有効になりトリガのスロープ指示を行います。

値	動作
0以外	立ち上がりでトリガ
0	立ち下がりでトリガ

4-7 clkmode

サンプリングクロックのソースを指定します。

Define名	値	動作
INTCLK	1	内部クロックを使用
EXTCLK	2	外部からクロックを入力する
EXTDIV	3	外部からクロックを分周する

4-8 clock

内部クロック及び外部分周を指定した場合有効で、内部クロックを指定した場合は周波数をHz単位で指定し、外部分周を指定した場合は分周値を設定します。また、内部クロックを指定した場合は、実際にサンプリング周波数として設定された値が戻されます。サンプリングクロックは内部クロックベース(8.000MHz,8.192MHz)を分周して作成します。分周の余りができる場合は近似値が自動的に設定されますので、その設定した周波数値を返します。

<内部クロック>

設定範囲 0 . 5 Hz ~ 最大サンプリング周波数

<外部分周>

設定範囲 2 ~ 6 5 5 3 6

4-9 frame1

AD又はDAする1チャンネルに対するデータ量を指定します。単位はワードです。但し、“0”を設定すると、無限取り込みモードとなります。また、プリトリガモードの場合はframe2の値も含んで設定してください。

設定範囲 0 ~ 2 6 8 4 3 5 4 5 5

4-10 frame2

プリトリガ動作もしくはポストトリガ動作を指定した場合有効です。

<プリトリガの時>

プリトリガ動作の時は1チャンネルに対する、トリガ以前のデータ量を指定します。単位はワードです。

設定範囲 0 < 設定値 < (FIFOサイズ / 2) / チャンネル数 - 100

注) FIFOサイズ全てはプリトリガサイズに指定できません。

トリガ受信時のDASmini内部セットアップ時間が必要ですので、チャンネルあたり、100データ使用できないと考えてください。

1チャンネルに対するトリガ以後の計測データ数 = frame1 - frame2
の関係になります。

<ポストトリガの時>

ポストトリガ動作の時は遅延サンプルクロック数を指定します。

遅延時間はサンプルクロックの指定により、変わります。

“1”の場合1サンプル遅延

設定範囲 0 < 設定値 < 1 6 7 7 7 2 1 6

4-11 frame3

未使用

常に“1”を設定してください。

4-12 frame4

未使用

常に“1”を設定してください。

4-13 frame5

modeがADRETRG及びADREPOSTのときトリガ回数を指定します。

設定範囲 1 ~ 6 5 5 3 6

4-14 mutelevel

未使用。

4-15 trglevel

トリガモードを指定した場合有効でトリガがかかる電圧を指定します。

設定範囲 0 ~ 1 2 7 (DEC)

0 ~ 7 F (HEX)

値	電圧	± 5 V	± 1 0 V
HEX DEC			
0x7F 127	+FS(63/64)v	+4.92V	+9.84V
0x7E 126	+FS(62/64)v	+4.84V	+9.68V
0x41 65	+FS(1/64)v	+0.08V	+0.16V
0x40 64	0v	0V	0V
0x3F 63	-FS(1/64)v	-0.08V	-0.16V
0x01 1	-FS(63/64)v	-4.92V	-9.84V
0x00 0	-FS(64/64)v	-5V	-10V

*) 1LSB=2FS/128 入力電圧 ± 5 Vの時は 0.078125V

入力電圧 ± 1 0 Vの時は 0.15625V

4-16 trgsrc

トリガを使用するモードを指定した場合有効となり、トリガのソースを指定します。

値	動作
0	AD入力チャンネルトリガ
1	外部トリガ端子

4-17 trgch

trgsrcにて、AD入力チャンネルトリガを指定した場合有効となり、トリガとするチャンネル番号を指定します。

値	動作
1 ~ 16	AD入力チャンネル番号

4-18 channels

AD又はDAするチャンネル数を指定します。

範囲 1 ~ 256

4-19 chanum 【256】

ランダムチャンネルの指定を行います。AD又はDAするチャンネル番号を指定します。指定した順番でデータ転送が行われます。

範囲 1 ~ 2 5 6

chanum[0]	1 番目のチャンネル番号
chanum[1]	2 番目のチャンネル番号
⋮	⋮
chanum[255]	256 番目のチャンネル番号

4-20 master,ext_parm,dmasize,pre_mem_size

未使用

DASmini - E シリーズでは、このメンバーは使用しません。

第5章 DASmini ソフトウェア作成

5-1 インストール

提供メディアからキットを適当なディレクトリにコピーしてください。

UNIX (LINUX)の場合

提供メディアからキットを適当なディレクトリにコピーしてください。

FloppyDiskの場合のコピー方法

```
mount /mnt/floppy
tar xvf /mnt/floppy/kit.tar
```

Windowsの場合

適当なディレクトリ（例えばD:¥das5x0）を作成して提供メディアから¥das5x0以下のディレクトリを作成したディレクトリにコピーしてください。

5-2 キット内容

キットにはDASminiを動作させるための基本サブルーチン及びサンプルソフトが入っています。

ディレクトリ構成は以下のようになっています。

```
kit/
  inetlib/  sample/
```

また各ディレクトリには以下のファイルがあります。

```
inetlib/ ・・・基本サブルーチンディレクトリ
  inet_sad_lib.c ・・・基本サブルーチンソースファイル
  pci_sad.h      ・・・基本サブルーチンインクルードファイル
  pci_sad_reg.h  ・・・基本サブルーチンインクルードファイル
  sadtp.h       ・・・ユーザープログラムインクルードファイル

sample/ ・・・サンプルソフトディレクトリ
  Makefile      ・・・UNIX(LINUX)用サンプルソフトメイクファイル
  Mk.cmd        ・・・Windows用サンプルソフトメイクファイル
  ap190.c       ・・・サンプルソフトソースファイル
  sad           ・・・サンプルソフト実行ファイル
```

5-3 ユーザープログラムへの組み込み

DASmini-ModelEシリーズのアプリケーションを作成する場合はインクルードファイル"pci_sad.h"をユーザープログラムへ追加してください。

そしてリンク時に基本サブルーチン"inet_sad_lib.c"をリンクしてください。

UNIX(LINUX)の場合はコンパイルオプションは特にありません。サンプルのMakefileを参照してください。

Windowsの場合はWINNTをdefineしてwsck32.libとuser32.libをリンクしてください。サンプルのmk.cmdを参照してください。

5-4 サンプルソフト使用方法

基本サブルーチンを使用したサンプルプログラムの使用方法を説明します。
ファイル名はdasです。

```
構文    das mode[,parameter_file][,data_file] [hostname]
```

modeはDASminiに対する動作の指定です。

INIT	DASminiにイニシャライズコマンドを送ります。
STOP	DASminiにストップコマンドを送ります。
STATus	DASminiのステータスを表示します。
INFO	DASminiの内部情報を表示します。
COND	DASminiの動作状態を表示します。
ADNorm	ADノントリガスタートモードを起動します。
ADTrg	ADトリガスタートモードを起動します。
ADRET	ADリトリガスタートモードを起動します。
ADPRe	ADプリトリガスタートモードを起動します。
ADPOst	ADポストトリガスタートモードを起動します。
ADREPost	ADリポストトリガスタートモードを起動します。

小文字の部分は省略可能です。また、入力は大文字、小文字いずれも対応します。

parameter_fileはサンプリング周波数やデータ量などの情報を含んだファイルです。ファイルがすでに存在している場合はそのファイルを読み込み、存在しない場合はパラメータ入力を促しファイルを作成します。

parameter_fileを指定しない場合は"def.par"というファイルが作成されます。

data_fileはADする場合ADデータを格納するファイルになり、DAをする場合転送するDAデータのファイルになります。

data_fileを指定しなかった場合はADの場合バッファに読み込まれるだけです。DAの場合12bitのインクリメントパターンを出力します。

HostnameはDASminiのホスト名もしくはIPアドレスを指定します。

パラメータファイルの作成

指定したパラメータがない場合パラメータファイルを作成する為に入力を促してきます。

次に各入力について述べます。

AD 及び DA 共に出力されます。

- [1] Use internal clock
- [2] Use external clock
- [3] Use prescale external clock

Select no.

計測するクロックソースを内部,外部又はプリスケール(分周)外部クロックにするか指定します。

内部の場合 1,外部の場合 2,プリスケール(分周)外部クロックの場合 3 を入力します。

-1 内部クロックを指定した場合出力されます。

- [1] Hz unit
- [2] KHz unit
- [3] uSEC unit

Select no.

計測するクロックの周波数をどの単位で入力するか指定します。Hz で入力したい場合 1,KHz で入力したい場合 2, μ SEC で入力したい場合 3

Input(Hz/KHz/ μ sec)rate

と出力されたら計測したい値を入力してリターンキーを押します。

-2 プリスケール外部クロックを指定した場合、出力されます。

Input prescale counter

プリスケール値(分周値)を入力します。

トリガを使用するモードを指定した場合出力されます。

トリガソースを指定します。

- [1] Use external trigger
- [2] Use channel trigger

Select no.

TRIG IN 端子を使用する場合は 1、入力チャンネルを使用する場合は 2 を入力します。但し、AD モジュールがない場合は必ず 1 を設定してください。

-1 にて 2 (チャンネルトリガ) を指定した場合に出力されます。

Select channel no. [1-1024]

トリガに使用する AD チャンネル番号を指定します。(指定 AD チャンネルは他のチャンネルと同様に計測にも使用できます)

トリガモードを指定した場合出力されます。

- [1]Use positive edge trigger
- [2]Use negative edge trigger

Select no.

トリガの立ち上がり,立ち下がりの指定をします。立ち上がりでトリガする場合 1、立ち下がりでトリガする場合 2 を設定します。

次に、トリガレベルを聞きますので、0~127の値を設定します。
(下記の表を参照)

Set trigger level.[0-127]

設定値	電圧	± 5 V	± 10 V
DEC			
127	+FS(63/64)v	+4.92V	+9.84V
126	+FS(62/64)v	+4.84V	+9.68V
65	+FS(1/64)v	+0.08V	+0.16V
64	0v	0V	0V
63	-FS(1/64)v	-0.08V	-0.16V
1	-FS(63/64)v	-4.92V	-9.84V
0	-FS(64/64)v	-5V	-10V

*) 1LSB=2FS/128 入力電圧± 5 Vの時は 0.078125V
入力電圧± 10 Vの時は 0.15625V

-1 AD リポストトリガモードを指定した場合出力されます。

Input posttrg size

トリガから、遅延するクロック数を設定します。サンプリングクロック設定に関連します。

Input re-posttrg count

くり返し回数を設定します。

-2 AD ポストトリガモードを指定した場合出力されます。

Input posttrg size

トリガから、遅延するクロック数を設定します。サンプリングクロック設定に関連します。

-3 AD プリトリガモードを指定した場合出力されます。

Input pretrg size

トリガ以前にほしい1チャンネルに対するデータ量を指定します。

-4 AD リトリガモードを指定した場合出力されます。

Input re-trg count

くり返し回数を設定します。

-5 DA モードを指定した場合出力されます。

Input auto start size

DA を起動する前に転送する1チャンネルに対するデータ量を指定します。

AD 及び DA 共に出力されます。

Input frame size

AD 及び DA する1チャンネルに対するデータ量を指定します。

AD 及び DA 共に出力されます。

Normal Random channel NO. ? Yes=0 / NO=1

ランダムチャンネル設定を標準(1チャンネルから順番)で自動設定するか、1チャンネルずる手動に入力するかを選択します。標準の場合は0、手動設定の場合は1

手動設定を選択した場合は、チャンネル数分、1番目から順に設定チャンネル番号を聞いてきます。

Input *th channel number

以上の入力を終了すると、計測を開始します。